

1 特講 1 問題解答

1.1 問題 1-1

$$\begin{aligned} & \text{係数行列の行列式の値} \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 3 & 8 & -3 \\ 2 & 1 & -2 \end{vmatrix} = 0. \\ & 1 \times \begin{vmatrix} 8 & -3 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} + (-1)3 \times \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} + 2 \times \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 8 & -3 \end{vmatrix} = 1 \times (-13) + 3 \times \\ & 3 + 2 \times 2 \cdot (i) \times 13 = (ii) \times 3 + (iii) \times 2 \end{aligned}$$

1.2 問題 1-2

1. (1) (i) A の 0 でない小行列の最大のサイズ。

(ii) A の一次独立な列ベクトルの最大個数。

(iii) A の一次独立な行ベクトルの最大個数。

(iv) A で定まる線形変換の値域の次元。

(2) 階数: 3

(3) $u = \frac{7}{25} - \frac{1}{2}x, y = \frac{3}{5}, z = \frac{9}{25}, x; free$

2. (1) $\det A = a - 4, (i) a = 4 \rightarrow rank(A) = 2, (ii) a \neq 4 \rightarrow rank(A) = 3$

(2) (i) $a = 4 \rightarrow rank(B) = 2, (ii) a \neq 4 \rightarrow rank(B) = 3$

(3) (i) $a = 4 \rightarrow rank(A) = rank(B) = 2$ (解の自由度 = $3 - 2 = 1$).

$x = z + 2, y = -2z - 1, z; free$

(ii) $a \neq 4 \rightarrow rank(A) = rank(B) = 3$ (解の自由度 = $3 - 3 = 0$) . $x = 3, y = -3, z = 1$

3. (1) (1) + (4) = (2), (1) - (4) = (3), (1) と (3) は独立 \rightarrow 階数: 2

$$\begin{cases} x + z = -y \\ x - z = -3y - 2u \end{cases} \rightarrow x = -2y - u, z = y + u, y, u; free$$

(2) $(x-1)^2 + (y-1)^2 + (z-1)^2 + (u-1)^2 = (-2y-u-1)^2 + (y-1)^2 + (y+u-1)^2 + (u-1)^2$

$$= 6uy - 2u + 3u^2 + 6y^2 + 4 = 6(y + \frac{1}{2}u)^2 + \frac{3}{2}(u - \frac{2}{3})^2 + \frac{10}{3}$$

$$\rightarrow u = \frac{2}{3}, y = -\frac{1}{2}u = -\frac{1}{3}, x = -2y - u = 0, z = y + u = \frac{1}{3}.$$

$$4. (1) \text{係数行列 } A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -2 \\ 2 & 2 & a \\ 4 & 3 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{vmatrix} 0 & 1 & -2 \\ 4 & 3 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0, \begin{vmatrix} 0 & 1 & -2 \\ 2 & 2 & a \\ 4 & 3 & 0 \end{vmatrix} =$$

$4a + 4$

(i) $a = -1 \rightarrow rank(A) = 2$ 解は存在しても一意でない (存在すれば自由な解が $1 (= 3 - 2)$ つ)

(ii) $a \neq -1 \rightarrow rank(A) = 3$ このときに $rank(B) = 3$ ならば解が存在して一意。

$$\text{拡大係数行列 } B, |B| = \begin{vmatrix} 0 & 1 & -2 & 1 \\ 2 & 2 & a & b \\ 4 & 3 & 0 & b \\ 2 & 1 & 1 & c \end{vmatrix} = (b-2c-1)(a+1) = 0 \text{ の時}$$

に解を持つ。 $a \neq -1$ だから、 $(b-2c-1) = 0$ のとき解が存在して一意にな

$$\text{る。} \begin{cases} y - 2z = 1 \\ 2x + 2y + az = b \\ 2x + y + z = c \end{cases}, \begin{cases} x = \frac{1}{2a+2}(4c - 3b - a + ac + 2), \\ y = \frac{1}{a+1}(a + 2b - 2c - 1), \\ z = \frac{1}{a+1}(b - c - 1) \end{cases}$$

(3) $a = -1$ の時には、 $\text{rank}(A) = 2$ だから、方程式が解を持つ為には

$$\text{rank}(B) = 2. \text{ このときには 3 次の小行列式の値例えば、} \begin{vmatrix} 2 & -1 & b \\ 3 & 0 & b \\ 1 & 1 & c \end{vmatrix} =$$

$$3c = 0, c = 0. \text{ 更に、} \begin{vmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 2 & -1 & b \\ 3 & 0 & b \end{vmatrix} = 3 - 3b = 0, b = 1. \text{ よって、} c = 0, b = 1.$$

$$\text{この場合 } B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -2 & 1 \\ 2 & 2 & -1 & 1 \\ 4 & 3 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ の階数は 2 となり方程式は解を持つ。}$$

$$\begin{cases} y - 2z = 1 \\ 2x + 2y - z = 1 \\ 2x + y + z = 0 \end{cases} \text{ を解くと、} y = 2z + 1, 2x = -3z - 1 \text{ だから、求める直}$$

線は、 $\frac{y-1}{2} = \frac{(x+\frac{1}{2})}{-3} = z.$

$$5. \text{ 拡大係数行列 } B, \det B = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & a & a+1 \\ a & 0 & a+1 & 1 \\ 1 & -a & 1 & a+1 \end{vmatrix} = 2a - a^2 + a^3 =$$

$$a(a^2 - a + 2)$$

(i) $a \neq 0$ ならば拡大係数行列 $B; \text{rank} = 4$. 一方係数行列 $A, \text{rank}(A) \leq 3 \rightarrow$ 解を持たない。

$$(ii) a = 0 \text{ の場合を考える。} A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{(4)-(1) \rightarrow (4)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{(2)-(1) \rightarrow (2)}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{[3]-[1] \rightarrow [3]} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \text{rank}(A) = 3.$$

この場合に $\text{rank}(B) = 3$ は明らかだから連立方程式は解を持ち、
$$\begin{cases} x + z = 1 \dots (1) \\ x + y = 1 \dots (2) \\ z = 1 \dots (3) \\ x + z = 1 \dots (4) \end{cases}$$

を解くと、(1) と (4) は同じだから、(1) (2) (3) から $z = 1, x = 0, y = 0$ を得る。

6. 係数行列 A の行列式の値、 $\det A = \begin{vmatrix} 3 & 2-k \\ 1 & k \end{vmatrix} = 4k - 2.$

(i) $k \neq \frac{1}{2}$ ならば、方程式は自明な解しか持たない。

(ii) $k = \frac{1}{2}$ ならば、
$$\begin{cases} 3x + \frac{3}{2}y = 0 \dots (1) \\ x + \frac{1}{2}y = 0 \dots (2) \end{cases}$$
 (1) = 3 × (2) は明らかだから、(2) より $y = -2x, x; \text{free}$ の解。

発展問題 1. n 次の正方行列 A_n を、対角成分が全て a でそれ以外は全て 1 であるようなものとする。以下に答えよ。

(i) $|A_n|$ を因数分解せよ。(ii) 連立方程式
$$\begin{cases} ax_1 + x_2 + \dots + x_n = 0 \\ x_1 + ax_2 + \dots + x_n = 0 \\ \dots \\ x_1 + x_2 + \dots + ax_n = 0 \end{cases}$$
 を解

け。

2. 連立方程式
$$\begin{cases} 3x + 5y + 2z = 0 \\ x + (t+2)y + z = 0 \\ tx + y + (t-1)z = 0 \end{cases}$$
 が $x = y = z = 0$ 以外の解をも

つように定数の値を定め解を求めよ。

3. $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}, \vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ として以下に答

えよ。

(1) 方程式 $A\vec{x} = \vec{b}$ が解を持つ為の必要十分条件は $a + b + c = 0$ であることを示せ。

(2) 任意のベクトル \vec{x} に対して、 $(A\vec{x}, \vec{y}) = 0$ となる非自明な ($\vec{y} \neq \vec{0}$) 3 次元のベクトル \vec{y} を求めよ。

4. 変数 $x, y, z, (x = y = z = 0 \text{ 以外})$ の間に関係式 $\frac{x+y-2z}{x} = \frac{-x+2y+z}{y} = \frac{y-z}{z}$ が成り立つときに、共通な値と x, y, z の比を求めよ。

5. 行列 $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & k \\ -1 & 2 & k \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$ 、及びベクトル $\vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ b \end{pmatrix}$ が与えられ

ているときに以下に答えよ。

(1) 行列 A の行列式の値を求めよ。

(2) 連立方程式 $A\vec{x} = \vec{0}$ が自明でない解を持つように定数 k の値を決めよ。また、そのときに自明でない解を求めよ。

(3)(2)の場合に、連立方程式 $A\vec{x} = \vec{b}$ が解を持つように定数 b を定めよ。また、そのときに解を求めよ。

$$6. \text{連立方程式} \begin{cases} x - y + z - u = 0 \\ x + y - z - u = 0 \\ x - y - z + u = 0 \end{cases} \text{の解全体が作る } R^4 \text{ の部分空間 } K \text{ の}$$

次元と基底を求めよ。

1.2.1 問題 3-1

1. (i) $rank = 2$.

$$(ii) \text{Im}(f_A) = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 2 & 1 \\ 2 & 6 & 4 & 3 \\ 1 & 4 & 3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ u \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u + 2y + 2z \\ 3u + 2x + 6y + 4z \\ 2u + x + 4y + 3z \end{pmatrix} =$$

$$x \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 2 \\ 6 \\ 4 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} + u \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

(i) からベクトルの組 $\begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 6 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ の次元は 2. 例え

ば $\begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}$ が基底。

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ u \end{pmatrix} \in \text{Ker}(f_A) \rightarrow \begin{pmatrix} u + 2y + 2z \\ 3u + 2x + 6y + 4z \\ 2u + x + 4y + 3z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} . u =$$

$$-2x - 2y, z = x$$

2. (i) $\vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \in R^3, \vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in R^3$.

$$f(\vec{x}) = 6\vec{x} - (\vec{x} \cdot \vec{v})\vec{v} = 6 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - (x+2y-z) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5x - 2y + z \\ -2x + 2y + 2z \\ x + 2y + 5z \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} 5 & -2 & 1 \\ -2 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{pmatrix} 5x - 2y + z \\ -2x + 2y + 2z \\ x + 2y + 5z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} = 0$$

(別法) $f(\vec{x}) \cdot \vec{v} = 6\vec{x} \cdot \vec{v} - (\vec{x} \cdot \vec{v})\vec{v} \cdot \vec{v} = 6(\vec{x} \cdot \vec{v}) - 6(\vec{x} \cdot \vec{v}) = 0, (\vec{v} \cdot \vec{v} = 6)$

(ii) $A = \begin{pmatrix} 5 & -2 & 1 \\ -2 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 5 \end{pmatrix}, \text{rank}(A) = 2$

$$\text{Im}(f) = \{A\vec{x}; \vec{x} \in R^3\} = \left\{ x \begin{pmatrix} 5 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix} \right\} =$$

$$\left\{ y \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \text{Ker}(f), \begin{pmatrix} 5x - 2y + z \\ -2x + 2y + 2z \\ x + 2y + 5z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{cases} 5x - 2y + z = 0 \\ -2x + 2y + 2z = 0 \\ x + 2y + 5z = 0 \end{cases} \cdot x =$$

$-z, y = -2z, z; \text{free.}$

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} -z \\ -2z \\ z \end{pmatrix} = z \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ 1次元}$$

(iii) $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \neq \vec{x} \in (\text{Im}(f)) \rightarrow \vec{x} = c \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2c + d \\ 2c + 2d \\ 2c + 5d \end{pmatrix}$

$$\vec{e} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \vec{x} = \begin{pmatrix} -2c + d \\ 2c + 2d \\ 2c + 5d \end{pmatrix} = 0 \rightarrow -2c + d = 0 \rightarrow d = 2c \rightarrow \rightarrow \rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} -2c + d \\ 2c + 2d \\ 2c + 5d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 6c \\ 12c \end{pmatrix}$$

3. (i) 省略

(ii) $T(1) = 0, T(x) = 1, \dots, T(x^k) = kx^{k-1}, \dots, T(x^{n-1}) = (n-1)x^{n-2}$

により、 $\text{Ker}(T) = \{c; c(\text{real, const.})\}, \dim = 1. \text{Im}(T) = \{c_0 + c_1x + \dots + c_{n-2}x^{n-2}; c_j(\text{real, const.})\}, \dim = n - 2$

4. $k = 3; A^2\vec{x} \neq 0$ により、 $A\vec{x} \neq 0, \vec{x} \neq 0$. 何故なら、例えば、 $A\vec{x} = 0$ とすると、両辺に A を掛けて $A^2\vec{x} = 0$ となるからである。このときに、 $c_0\vec{x} + c_1A\vec{x} + c_2A^2\vec{x} = 0 \dots (i)$ とする。(i) の両辺に A を掛けて、 $c_0A\vec{x} + c_1A^2\vec{x} + c_2A^3\vec{x} = 0$.

仮定から、 $A^3\vec{x} = 0$ だから、 $c_0A\vec{x} + c_1A^2\vec{x} = 0 \dots (ii)$. (ii) の両辺に A を掛けて、 $c_0A^2\vec{x} + c_1A^3\vec{x} = 0$. 仮定から、 $A^3\vec{x} = 0$ だから、 $c_0A^2\vec{x} = 0 \dots (iii)$. ここで、仮定から $A^2\vec{x} \neq 0$ だから、 $c_0 = 0$.

よって、(i) から、 $c_1 A\vec{x} + c_2 A^2\vec{x} = 0 \dots (i)'$. 再び (i)' の両辺に A を掛けて、 $c_1 A^2\vec{x} + c_2 A^3\vec{x} = 0$. 再び仮定 $A^3\vec{x} = 0$ から、 $c_1 A^2\vec{x} = 0$. ここで、再び仮定 $A^2\vec{x} \neq 0$ から、 $c_1 = 0$. よって、 $c_2 A^2\vec{x} = 0 \dots (i)''$.

従って、 $c_2 = 0$. 故に、 $c_0 = c_1 = c_2 = 0$ が成り立つ。即ち、 $\{\vec{x}, A\vec{x}, A^2\vec{x}\}$ は一次独立である。

5 (1) $A\vec{e}_j$ = 行列 A の第 j 列。だから、 $A\vec{e}_j$ を第 j 列とする行列はもとの行列 A と一致する。

$\det A = 8abc^2 - 8ab^2c = -8abc(b-c) \neq 0$ から、 $b \neq c, a \neq 0, b \neq 0, c \neq 0$

(2) $|A\vec{x}|^2 = (A\vec{x}, A\vec{x}) = (A^t A\vec{x}, \vec{x}) = |\vec{x}|^2 = (\vec{x}, \vec{x})$ となるのは、 $A^t A = E$

$$A^t A = \begin{pmatrix} a & a & a & a \\ \sqrt{2}b & 0 & -\sqrt{2}b & 0 \\ 0 & \sqrt{2}c & 0 & -\sqrt{2}c \\ b & c & b & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & \sqrt{2}b & 0 & b \\ a & 0 & \sqrt{2}c & c \\ a & -\sqrt{2}b & 0 & b \\ a & 0 & -\sqrt{2}c & c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4a^2 & 0 & 0 & 2ab+2ac \\ 0 & 4b^2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4c^2 & 0 \\ 2ab+2ac & 0 & 0 & 2b^2+2c^2 \end{pmatrix}$$

により、
$$\begin{cases} a^2 = b^2 = c^2 = \frac{1}{4} \\ 2a(b+c) = 0 \end{cases} \cdot \begin{cases} a = \pm \frac{1}{2} \\ b = \pm \frac{1}{2} \\ c = \mp \frac{1}{2} \end{cases}$$

6 . n 次正方行列 A について、以下の命題の中で 1 つだけ他の命題と同値でないものがある。それを指摘せよ。(技術士一次試験 H13)

(1) λ (2) λ (3) $A^t A = E$ (4) $A^{-1} = A$

(5) $A = \begin{pmatrix} \vec{a}_1 & \vec{a}_j & \vec{a}_j \end{pmatrix}, A^t = \begin{pmatrix} \vec{a}_1^t \\ \cdot \\ \vec{a}_i^t \\ \cdot \\ \vec{a}_n^t \end{pmatrix}$.

$$A^t A = \begin{pmatrix} \vec{a}_1^t \\ \cdot \\ \vec{a}_i^t \\ \cdot \\ \vec{a}_n^t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vec{a}_1 & \vec{a}_j & \vec{a}_j \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \vec{a}_1^t \vec{a}_1 & \vec{a}_1^t \vec{a}_j & \vec{a}_1^t \vec{a}_n \\ \cdot & \cdot & \cdot \\ \vec{a}_i^t \vec{a}_1 & \vec{a}_i^t \vec{a}_j & \vec{a}_i^t \vec{a}_n \\ \cdot & \cdot & \cdot \\ \vec{a}_n^t \vec{a}_1 & \vec{a}_n^t \vec{a}_j & \vec{a}_n^t \vec{a}_n \end{pmatrix} \cdot \vec{a}_i^t \vec{a}_j =$$

$$\begin{cases} 1, (i=j) \\ 0, (i \neq j) \end{cases} \text{ から、 } A^t A = E$$

1.2.2 問題 3-2

1 . $\vec{a}_1 = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ a_{31} \end{pmatrix}, \vec{a}_2 = \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ a_{32} \end{pmatrix}, \vec{a}_3 = \begin{pmatrix} a_{13} \\ a_{23} \\ a_{33} \end{pmatrix}$ として、 $c_1 \vec{a}_1 + c_2 \vec{a}_2 + c_3 \vec{a}_3 = \vec{0}$.

$$c_1 \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ a_{31} \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ a_{32} \end{pmatrix} + c_3 \begin{pmatrix} a_{13} \\ a_{23} \\ a_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 a_{11} + c_2 a_{12} + c_3 a_{13} \\ c_1 a_{21} + c_2 a_{22} + c_3 a_{23} \\ c_1 a_{31} + c_2 a_{32} + c_3 a_{33} \end{pmatrix}$$

$$= \vec{0} \cdot \begin{cases} c_1 a_{11} + c_2 a_{12} + c_3 a_{13} = 0 \\ c_1 a_{21} + c_2 a_{22} + c_3 a_{23} = 0 \\ c_1 a_{31} + c_2 a_{32} + c_3 a_{33} = 0 \end{cases}$$

ここで、

$$\vec{a}_1, \vec{a}_2, \vec{a}_3 \text{ が一次独立} \iff (c_1, c_2, c_3) = (0, 0, 0) \iff \det \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \neq$$

$$0 \iff A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \text{ の逆行列が存在する。} \iff g = g_{A^{-1}} \text{ が写像}$$

f_A の逆写像

$$2. (1) \begin{pmatrix} X \\ Y \\ Z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + y + u \\ x + 2y + z + u \\ x - z + u \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + u \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = x\vec{a}_1 + y\vec{a}_2 + z\vec{a}_3 + u\vec{a}_4 \text{ と置くと、独立なベクトル}$$

$$\text{の最大個数は 2 だから } \text{Im}(f) \text{ は 2 次元で基底は、例えば、} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$(2) \text{Ker}(f) = \left\{ \vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ u \end{pmatrix} \in R^4; \begin{cases} x + y + u = 0 \\ x + 2y + z + u = 0 \\ x - z + u = 0 \end{cases} \right\}. \text{連立方程}$$

$$\text{式} \begin{cases} x + y + u = 0 \dots (1) \\ x + 2y + z + u = 0 \dots (2) \\ x - z + u = 0 \dots (3) \end{cases} \text{ の解は } z = -y - u + u = -y. \text{ よって、} \vec{x} =$$

$$\begin{pmatrix} -y - u \\ y \\ -y \\ u \end{pmatrix} = y \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + u \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}. \text{基底は例えば、} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

3. (1) 省略

$$(2) \vec{x} \in V \rightarrow x + y + z = 0 \rightarrow z = -(x + y) \rightarrow$$

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ -(x + y) \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \rightarrow \vec{x}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \vec{x} =$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ -(x+y) \end{pmatrix}$$

$$\vec{x}_1 \cdot \vec{x} = 0 \rightarrow x + x + y = 0 \rightarrow y = -2x \rightarrow \vec{x}_2 = \begin{pmatrix} x \\ -2x \\ x \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \vec{X}_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \vec{X}_2 = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$(3) \begin{pmatrix} y \\ z \\ x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = A\vec{x}$$

$$(4) f(\vec{e}_1) = f \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = x \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + y \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow$$

$$\begin{cases} \sqrt{3}x + y = 0 \\ -2y = -\sqrt{3} \\ -\sqrt{3}x + y = \sqrt{3} \end{cases}, [x = -\frac{1}{2}, y = \frac{1}{2}\sqrt{3}]$$

$$f(\vec{e}_2) = f \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{2}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} = x \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + y \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow$$

$$\begin{cases} \sqrt{3}x + y = -2 \\ -2y = 1 \\ -\sqrt{3}x + y = 1 \end{cases}, [x = -\frac{1}{2}\sqrt{3}, y = -\frac{1}{2}]$$

$$4. (1) \vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3t + 2s \\ t \\ s \end{pmatrix}$$

$$(2) \begin{pmatrix} 2 & -1 & 5 \\ 3 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3t + 2s \\ t \\ s \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9s + 5t \\ 7s + 9t \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 9 & 5 \\ 7 & 9 \end{pmatrix} \text{ 正則 } \rightarrow$$

平面全体。

$$(3) \begin{pmatrix} 2 & -1 & 5 \\ 3 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x - y + 5z \\ 3x + z \end{pmatrix} \xrightarrow{2x+5y=0} 2(2x - y +$$

$$5z) + 5(3x + z) = 0$$

$$\rightarrow 19x - 2y + 15z = 0 \text{ (平面)}$$

5. 平面上の任意のベクトル $\vec{x} = a\vec{e}_1 + b\vec{e}_2$ に対して、ベクトル $\vec{y} = b\vec{e}_1 - a\vec{e}_2$ は \vec{x} と直交する。従って、 $f(\vec{x}) = af(\vec{e}_1) + b(\vec{e}_2)$ と $f(\vec{y}) = bf(\vec{e}_1) - a(\vec{e}_2)$ とは直交する。だから、関係式 $f(\vec{x}) \cdot f(\vec{y}) = 0$ が成り立つ。よって、 $(af(\vec{e}_1) +$

$$bf(\vec{e}_2) \cdot (bf(\vec{e}_1) - af(\vec{e}_2)) = 0$$

$$\rightarrow ab|f(\vec{e}_1)|^2 = ab|f(\vec{e}_2)|^2 (f(\vec{e}_1) \cdot f(\vec{e}_2) = 0).$$

$$\text{従って、} \vec{x} = a\vec{e}_1 + b\vec{e}_2, \vec{y} = c\vec{e}_1 + d\vec{e}_2 \text{ とすると、} \cos \theta = \frac{ac+bd}{\sqrt{a^2+b^2}\sqrt{c^2+d^2}}.$$

$$\text{ここで、} f(\vec{x}) = af(\vec{e}_1) + bf(\vec{e}_2), f(\vec{y}) = cf(\vec{e}_1) + df(\vec{e}_2) \text{ として、} \cos \theta' = \frac{ac|f(\vec{e}_1)|^2 + bd|f(\vec{e}_2)|^2}{\sqrt{a^2|f(\vec{e}_1)|^2 + b^2|f(\vec{e}_2)|^2}\sqrt{c^2|f(\vec{e}_1)|^2 + d^2|f(\vec{e}_2)|^2}} \stackrel{|f(\vec{e}_1)|^2 = |f(\vec{e}_2)|^2}{=} \frac{ac+bd}{\sqrt{a^2+b^2}\sqrt{c^2+d^2}} = \cos \theta$$

$$6. (1) A \text{ の固有値} \cdot \text{固有ベクトル: } 2 \leftrightarrow c_1 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}, 5 \leftrightarrow c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$P = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}, P^{-1} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \rightarrow \rightarrow \begin{pmatrix} -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 5 \end{pmatrix} = D$$

$$(2) A = PDP^{-1} \rightarrow A^n = PD^nP^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2^n & 0 \\ 0 & 5^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{2^{n+1}}{3} + \frac{5^n}{3} & -\frac{2^n}{3} + \frac{5^n}{3} \\ -\frac{2^{n+1}}{3} + \frac{2 \cdot 5^n}{3} & \frac{2^n}{3} + \frac{2 \cdot 5^n}{3} \end{pmatrix}$$

$$(3) \text{ 平面上の直線を、} \begin{cases} x = at + b \\ y = ct + d \end{cases} \dots (*) \text{ とする。}$$

$$\begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} at + b \\ ct + d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (3a+c)t + 3b + d \\ 2(a+2c)t + 2b + 4d \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{cases} X = (3a+c)t + 3b + d \\ Y = 2(a+2c)t + 2b + 4d \end{cases} \text{ これは直線を表す。また、平行な 2 直線}$$

は、(*) の表示で、 $\frac{a}{a'} = \frac{c}{c'}$ が成り立ち、そのときには、 $\frac{3a+c}{3a'+c'} = \frac{2(a+2c)}{2(a'+2c')}$ が成り立ち移った先の直線も平行になる。

(4) $A(0,0), B(0,1), C(1,0), D(1,1) \rightarrow A'(0,0), B'(1,4), C'(3,2), D'(4,6)$ となり、4 角形の面積は $(12-2) = 10$ 。この値は、変換行列 A の行列式の値である。

7. 線形変換を表す行列を A として、任意のベクトル \vec{x}, \vec{y} について、 $|\vec{x} + \vec{y}|^2 = |A(\vec{x} + \vec{y})|^2$

$$\rightarrow (\vec{x} + \vec{y}, \vec{x} + \vec{y}) = (A\vec{x} + A\vec{y}, A\vec{x} + A\vec{y})$$

$$\rightarrow (\vec{x}, \vec{x}) + (\vec{x}, \vec{y}) + (\vec{y}, \vec{x}) + (\vec{y}, \vec{y}) = (A\vec{x}, A\vec{x}) + (A\vec{x}, A\vec{y}) + (A\vec{y}, A\vec{x}) + (A\vec{y}, A\vec{y})$$

$$\rightarrow (\vec{x}, \vec{y}) = (A\vec{x}, A\vec{y}) = (A^T A\vec{x}, \vec{y})$$

$$\rightarrow (\vec{x} - A^T A\vec{x}, \vec{y}) = 0$$

$$\xrightarrow{\vec{y} \text{ の任意性}} \vec{x} - A^T A\vec{x} = 0$$

$$\xrightarrow{\vec{x} \text{ の任意性}} A^T A = E_n.$$

発展問題 1. R^3 の線形写像 $F; R^3 \rightarrow R^3$ が $F; \vec{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow \vec{u}_1 = \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 3 \end{pmatrix}, \vec{e}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \vec{u}_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ -5 \end{pmatrix}, \vec{e}_3 = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow \vec{u}_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ -5 \end{pmatrix}$ を満たすとする。

(1) 線形写像 F の行列表示を求めよ。

(2) ベクトル $\vec{e} = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ の像を求めよ。

(3) 写像 F の核空間 $Ker(F)$ 、像空間 $Im(F)$ の次元と基底を求めよ。

2. R^3 の線形写像 $F; R^3 \rightarrow R^3$ が $F; \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix}$ を満たすとする。

(1) ベクトル $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ を $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, e_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

の線形和で表せ。

(2) 写像 F を表す行列を求めよ。

(3) 写像 F で、ベクトル $\begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}$ に移るベクトルを求めよ。

3. 実変数 x の3次以下の多項式全体が作るベクトル空間を V とする。実数 $a(a \neq 0)$ に対して、 $T_a; f(x) \rightarrow f(x+a) - f(a), (f(x) \in V)$ によって定まる線形写像 T_a について以下に答えよ。

(1) 線形写像 T_a の基底 $\{1, x, x^2, x^3\}$ に関する行列表現を求めよ。

(2) 線形写像 T_a の $Im(T_a), Ker(T_a)$ を求めよ。

(3) 線形写像 T_a の固有値・固有ベクトルを求めよ。

(4) T_a の表現行列が *Jordan* 行列になるときの基底をその表現を求めよ。

4. 実数 t, s について、行列 $A = \begin{pmatrix} s & -3 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \\ 1 & t & 2t \end{pmatrix}$ とする。 A を表現行列

とするベクトル空間 R^3 上の線形写像を F_A で表す。次に、 R^3 の部分空間 W

を $W = \left\{ \vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in R^3; x + y - 2z = 0 \right\}$ とする。以下に答えよ。

(1) 写像 F_A が条件 $F_A(W) \subset W$ を満たすときに、定数 t, s の値を求めよ。
以下では定数 t, s は (1) の条件を満たすとする。

(2) 行列 A の行列式の値を求めよ。

(3) R^3 の自然な内積で部分空間 W の直交補空間 W^\perp の基底になるベクトル \vec{u} を求めよ。

(4) (3) のベクトル \vec{u} について、ベクトル $F_A(\vec{u})$ の空間 W^\perp への射影はベクトル \vec{u} の何倍か。

(5) 写像 F_A を部分空間 W に制限して得られる W 上の線形写像を表す行列の行列式の値を求めよ。

5. 写像 $f; R^3 \rightarrow R^3$ が条件 $f(\vec{u}_1) = \vec{u}_1, f(\vec{u}_2) = \vec{u}_2, f(\vec{u}_3) = 0$ を満たすとする。但し、 $\vec{u}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \vec{u}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \vec{u}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ である。以下に答えよ。

(1) 任意の $\vec{x} \in R^3$ について、 $\vec{x} = a_1\vec{u}_1 + a_2\vec{u}_2 + a_3\vec{u}_3$ と表されることを示せ。

(2) 線形写像 $g; R^3 \rightarrow R^3$ が条件 $g(\vec{u}_1) = \vec{u}_1, g(\vec{u}_2) = \vec{u}_2, g(\vec{u}_3) = 0$ を満たすときに、 $f(\vec{x}) = g(\vec{x})$ が成り立つことを示せ。

(3) (2) の結果から、 $f \circ f = f$ を示せ。

(4) 条件 " $f(\vec{x}) = A\vec{x}, (\vec{x} \in R^3)$ " を満たす行列 A を求めよ。

6. 写像 $f; R^3 \rightarrow R$ を $f(\vec{x}) = x + y + z, \vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in R^3$ で定める。

$\vec{u}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \vec{u}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ として以下に答えよ。

(1) 写像 $f; R^3 \rightarrow R$ は線形写像であることを示せ。

(2) \vec{u}_1, \vec{u}_2 は一次独立であることを示せ。

(3) 条件 $f(\vec{x}) \neq 0$ を満たす任意の $\vec{x} \in R^3$ について、 $\vec{x}, \vec{u}_1, \vec{u}_2$ が R^3 の基底になることを示せ。

(4) \vec{u}_1, \vec{u}_2 が $\text{Ker}(f)$ の基底であることを示せ。

7. 線形写像 $F: R^4 \rightarrow R^3$ を $F(\vec{x}) = \begin{pmatrix} x + 2y + 3z - u \\ 2x + 4y + 8z + u \\ 3x + 6y + 13z + 3u \end{pmatrix}, \vec{x} =$

$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ u \end{pmatrix}$ とする。このときに、 $\text{Im}(F), \text{Ker}(F)$ の次元と基底を求めよ。

8. R^3 のベクトル $\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{c} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ について、線形

写像 $F: R^3 \rightarrow R^3$ が $\begin{cases} F(\vec{a}) = 2\vec{b} + 2\vec{c} \\ F(\vec{b}) = \vec{a} + \vec{b} + 3\vec{c} \\ F(\vec{c}) = 2\vec{b} + 4\vec{c} \end{cases}$ を満たすとする。以下に答えよ。

(1) ベクトル $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ は R^3 の基底であることを示せ。

(2) ベクトル $\vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \\ 3 \end{pmatrix}$ を $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ で表せ。

(3) $F(\vec{x})$ を $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ で表せ。

(4) 線形写像 F の標準基底に対する表現行列を求めよ。

9. (1) 実定数 a, b について R^3 から R^3 への写像 $f; \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2x + y + z \\ x + y - 3z \\ 3x + ay + bz \end{pmatrix}$

は線形写像であることを示せ。

(2) 写像 f の像空間 $\text{Im}(f)$ が 2 次元となるように定数 a, b の条件を定めよ。

10. 2 次以下の実係数多項式 $f(x) = ax^2 + bx + c$ の全体が作る線形空間を V とする。

(1) V の変換 $T: f(x) \rightarrow \int_{-1}^1 (t-x)^2 f(t) dt$ は V の線形変換であることを示せ。

(2) 基底 $\{1, x, x^2\}$ に関して、この線形変換を表す行列を求めよ。

11. (1) $\{1, x, x^2\}$ がベクトル空間 P の基底であることを示せ。

(2) P から P への写像 Φ を、 $\Phi(p) = 2x^2 p(1) - 3x \frac{dp}{dx} + p, (p \in P)$ と定める。 $(\Phi(1), \Phi(x), \Phi(x^2)) = (1, x, x^2)A$ となる行列を求めよ。

(3) (2) の行列の固有値・固有ベクトルを求めよ。

1.2.3 問題 4-1

1. 次の行列の固有値と固有ベクトルを求めよ。

(1) $c_1 \begin{pmatrix} -(a + \sqrt{a^2 + 4a}) \\ 2 \end{pmatrix} \leftrightarrow \frac{a - \sqrt{a^2 + 4a}}{2} + 1, c_2 \begin{pmatrix} -(a - \sqrt{a^2 + 4a}) \\ 2 \end{pmatrix} \leftrightarrow \frac{a + \sqrt{a^2 + 4a}}{2} + 1.$

固有値の和 $= \text{Tr}(A) = a + 2$, 積 $= \det(A) = 1$

(2) (i) $c_1 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow -1, c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow 3$ (ii) $c_1 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow -\frac{1}{2}, c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow$

$$(3) (i) a \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, b \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow -1, c \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow 2$$

$$(ii) a \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, b \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow 0, c \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow 3$$

$$(iii) c \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \leftrightarrow 2$$

$$(4) a \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow -1, b \begin{pmatrix} i \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow -i, c \begin{pmatrix} -i \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow i$$

$$2.(1) X^3 + 4X^2 + 5X + 2$$

$$(2) \text{固有ベクトル: } a \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, b \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow -1, c \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow -2$$

$$(3) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$(4) A^n \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = (-1)^n \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 3(-1)^n \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} - (-2)^n \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 2(-1)^n - (-2)^n \\ -2(-1)^n \\ 3(-1)^n - (-2)^n \end{pmatrix}$$

$$3.(1) X^2 - (a+c)X + (ac-b^2) = 0, D = (a+c)^2 - 4(ac-b^2) = (a-c)^2 + 4b^2 \geq 0$$

$$(別証) A\vec{x} = \lambda\vec{x}, \lambda(\vec{x}, \vec{x}) = (\lambda\vec{x}, \vec{x}) = (A\vec{x}, \vec{x}) \stackrel{A^* \equiv \bar{A}^T}{=} (\vec{x}, A^*\vec{x}) \stackrel{A^* \equiv A}{=} (\vec{x}, A\vec{x}) = (\vec{x}, \lambda\vec{x}) = \bar{\lambda}(\vec{x}, \vec{x}) \rightarrow \lambda = \bar{\lambda} \rightarrow \lambda; \text{real}$$

$$(2) (\vec{x}, \vec{y}) = \sum_{j=1}^n x_j \bar{y}_j, \vec{u} \cdot A\vec{v} = \sum_{i,j=1}^n x_j \bar{a}_{ij} y_i = \sum_{i,j=1}^n x_j a_{ji} \bar{y}_i = \sum_{i,j=1}^n a_{ji} x_j \bar{y}_i = A\vec{u} \cdot \vec{v}$$

$$(3) D = 0 \rightarrow a = c, b = 0, X^2 - 2aX + a^2 = 0 \rightarrow X = a$$

$$(4) A\vec{x} = \lambda\vec{x}, A\vec{y} = \mu\vec{y}, \lambda(\vec{x}, \vec{y}) = (\lambda\vec{x}, \vec{y}) = (A\vec{x}, \vec{y}) \stackrel{A^* \equiv A}{=} (\vec{x}, A\vec{y}) = (\vec{x}, \mu\vec{y}) \stackrel{\mu; \text{real}}{=} \mu(\vec{x}, \vec{y}) \rightarrow (\lambda - \mu)(\vec{x}, \vec{y}) = 0 \rightarrow (\vec{x}, \vec{y}) = 0$$

$$(5) PP^T = \begin{pmatrix} |\vec{U}_0|^2 & (\vec{U}_0, \vec{V}_0) \\ (\vec{U}_0, \vec{V}_0) & |\vec{V}_0|^2 \end{pmatrix} = E$$

$$(6) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix} \rightarrow f(x, y) = (X, Y)^T P A P \begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix} \stackrel{D=}{=} \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \mu \end{pmatrix}$$

$$(X, Y) D \begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix} = \lambda X^2 + \mu Y^2$$

4 (1) $(A+E)(A-E) = A^2 - E = -E$ だから、 $-(A-E)$ が $A+E$ の逆であり、正則。

$$(2) \begin{vmatrix} a-x & b \\ c & d-x \end{vmatrix} = 0 \rightarrow x^2 - (a+d)x + (ad-bc) = 0 \rightarrow x = \frac{(a+d) \pm \sqrt{(a-d)^2 + 4bc}}{2}$$

$$(3) (a-d)^2 + 4bc = 0, \rho = \frac{(a+d)}{2} \rightarrow \begin{pmatrix} \frac{(a-d)}{2} & b \\ c & \frac{(-a+d)}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \frac{(a-d)}{2}x + by = 0 \rightarrow k \begin{pmatrix} 1 \\ -\frac{(a-d)}{2b} \end{pmatrix}, k = \frac{2b}{\sqrt{(a-d)^2 + 4b^2}}$$

$$(4) \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}^2 = \begin{pmatrix} bc + a^2 & ab + bd = b(a+d) \\ ac + cd = c(a+d) & bc + d^2 \end{pmatrix} = O$$

$$\rightarrow (i) bc = 0 \rightarrow a = d = 0$$

$$\rightarrow (a-d)^2 + 4bc = 0, \rho = 0 \text{ (重解)}, \text{固有ベクトルは、} \begin{pmatrix} 0 & b \\ c & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ or } \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$(ii) bc \neq 0 \rightarrow a + d = 0, bc = -a^2 \rightarrow a = -d, bc = -a^2$$

$$\rightarrow \rightarrow (a-d)^2 + 4bc = 4a^2 - 4a^2 = 0, \rho = 0 \text{ (重解)}, \text{固有ベクトルは、}$$

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & -a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{a^2 + b^2}} \begin{pmatrix} b \\ -a \end{pmatrix}$$

発展問題 1 . 行列 A とベクトル $a_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, a_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}, a_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

があり、関係式 $\begin{cases} Aa_1 = 2a_1 \\ Aa_2 = a_2 \\ Aa_3 = 3a_3 \end{cases}$ が成り立つとする。以下に答えよ。

$$(1) a_1, a_2, a_3 \text{ は互いに直交することを示せ。} (2) r = \begin{pmatrix} 7 \\ 10 \\ 6 \end{pmatrix} \text{ を } a_1, a_2, a_3$$

で表せ。(3) Ar, A^2r を求めよ。(4) $A^n r$ を求めよ。

2 . n 次正方行列の固有値とその転置行列の固有値は同じであることを示せ。

3. 3次元空間の原点を O , 点 A の位置ベクトルを $\vec{a} = \overrightarrow{OA} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$ で表

す。点 A を通り、方向ベクトルが $\vec{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}$ ($\neq \vec{0}$)である直線 l が与えられ

ている。以下に答えよ。

(1) 直線 l の方程式を書け。

(2) 空間に位置ベクトルが $\vec{p} = \overrightarrow{OP} = \begin{pmatrix} p_1 \\ p_2 \\ p_3 \end{pmatrix}$ である点 P が与えられた時に、

点 P に最も近い l 上の点を Q とする。点 Q の位置ベクトル $\vec{q} = \begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \\ q_3 \end{pmatrix}$ を、
 $\vec{q} = L\vec{p} + \vec{b}$ の形で表せ。但し、 L, \vec{b} は直線 l だけで定まり、 \vec{q}, \vec{p} には無関係な
 行列とベクトルである。

(3) 行列 L の階数を求めよ。

(4) 行列 L の固有値、固有ベクトルを求めよ。

4. A を3次正方行列でその成分は全て実数であり、 $A^3 = I, A \neq I$ を満たしているとする。以下に答えよ。

(1) 行列 $A^2 + A + I$ は逆を持たないことを示せ。

(2) $\vec{v} \in R^3$ を行列 $A^2 + A + I$ の固有値0に対する固有ベクトルとする。ベクトル \vec{v} と $A\vec{v}$ は一次独立であることを示せ。

5 (1) 単位行列ではない2次の直交行列の例を挙げよ。

(2) 直交行列の固有値は絶対値が1の複素数になることを示せ。

6. 行列 $A = \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{9}{8} & 1 \end{pmatrix}$ について以下に答えよ。

(1) A の固有値 (λ_1, λ_2) ・正規化された固有ベクトル (\vec{p}_1, \vec{p}_2) を求めよ。

(2) 任意のベクトル \vec{x} は、適当な定数 c, d を用いて $\vec{x} = c\vec{p}_1 + d\vec{p}_2$ と書ける。このことから、 $A^n \vec{x}$ はどのように表現されるか。

(3) ベクトル \vec{x} に対して、ベクトルの列 $\{A^n \vec{x}\}$ は、平面上の点列を表す。この点列の挙動について述べよ。

7. $A = \begin{pmatrix} \sqrt{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -\sqrt{3} \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \sqrt{3} \\ 0 & 0 & 0 \\ \sqrt{3} & 0 & 0 \end{pmatrix}$ として以下に答

えよ。

(1) $S_\theta = (\cos \theta)A + (\sin \theta)B$ の固有値・固有ベクトルを求めよ。

(2) $\vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ とする。二次形式 $\vec{x}^t S_\theta \vec{x} = c (c \neq 0)$ の表す図形は何か。

8. ある実数 a に対して、行列 $A = \begin{pmatrix} 2 & a & 0 \\ 0 & a & 0 \\ 2 & a & 0 \end{pmatrix}$ が一次独立なベクトル \vec{x}, \vec{y} に対して、 $\vec{x}, \vec{y}, \vec{x} + \vec{y}$ が固有ベクトルであるという。 a の値を求めよ。

9. 行列 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ -6a+3 & 4a-1 & 8a-1 \\ 3a-\frac{3}{2} & -2a+1 & -4a \end{pmatrix}$ に対して以下に答えよ。

(1) 固有値を求めよ。

(2) 一次独立な固有ベクトルを3つ持つ条件を求めよ。

10. (1) ベクトル $\vec{a} = \begin{pmatrix} 1+\sqrt{2} \\ 2-\sqrt{2} \\ 1+\sqrt{2} \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} -1+\sqrt{3} \\ 2 \\ -1-\sqrt{3} \end{pmatrix}$ のなす角を

求めよ。

(2) 行列 A が $A\vec{a} = \vec{b}, A\vec{b} = \vec{a}$ を満たし、 $\det A = 2$ であるときに、行列 A の固有値を求めよ。

11. 行列 $A = \begin{pmatrix} 2 & -a & b \\ a & 1 & 0 \\ b & 0 & c \end{pmatrix}$ が固有値1を持ち、更に、ベクトル $\vec{u} =$

$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ が1とは異なる固有値 λ に対する固有ベクトルであるとする。このときに、

(1) 定数 a, b, c, λ を定めよ。

(2) 行列 A の固有値1に対する固有ベクトルを求めよ。

12. 行列 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & a \\ 0 & 1 & 0 \\ a & 0 & 1 \end{pmatrix}$ が-1を固有値として持つように、定数 a を

定めよ。そのときに、最大固有値に対する固有ベクトルを求めよ。

1.2.4 問題 5-1

$$(1) \begin{pmatrix} -\frac{i}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{i}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{i}{\sqrt{2}} & -\frac{i}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta - i \sin \theta & 0 \\ 0 & \cos \theta + i \sin \theta \end{pmatrix}$$

$$(2) \begin{pmatrix} -\frac{3}{13} & \frac{2}{13} \\ \frac{2}{13} & \frac{3}{13} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 6 \\ 6 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 & 2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & 0 \\ 0 & 10 \end{pmatrix}$$

$$\frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow -3, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \leftrightarrow 3.T = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}, T^t AT =$$

$$D, D = \begin{pmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

$$(3) \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}, P^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, P^{-1} \begin{pmatrix} -3 & 4 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ -4 & 4 & 3 \end{pmatrix} P =$$

$$D, D = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -2 \\ 1 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, P^{-1} = \begin{pmatrix} -3 & 2 & -4 \\ 2 & -1 & 3 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}, P^{-1}AP = D, D =$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

(4) 特性多項式、 $X^3 - 3aX^2 + (3a^2 - 3)X + (2a - a(a^2 - 1) - 2)$

固有値 $X = 0 \rightarrow 2a - a(a^2 - 1) - 2 = -(a+2)(a-1)^2 = 0$

$$(i) a = 1, \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$(ii) a = -2, \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$

$$(5) P = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ -2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, P^{-1}AP = D, D = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

発展問題 1. 行列 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & a \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ について以下に答えよ。

(1) 固有値 λ_j , ($\lambda_1 > \lambda_2 = \lambda_3 > \lambda_4$) を求めよ。

(2) $a = 1$ のときに、固有値 λ_1, λ_4 に対する単位固有ベクトルを求めよ。

(3) 行列 A が対角化可能である為には固有値 $\lambda_2 = \lambda_3$ に対する固有ベクトルが2個必要である。

(i) $a = 1$ の場合に、固有値 $\lambda_2 = \lambda_3$ に対する固有ベクトルを求めよ。

(ii) $\lambda_2 = \lambda_3$ に対する固有ベクトルが2個存在する為の定数 a の値を求めよ。

(iii) (ii) の場合に、固有値 $\lambda_2 = \lambda_3$ に対する規格直交化された固有ベクトルを求めよ。

2. 行列 $A = \begin{pmatrix} a & -a & 0 \\ -b & 2b & -b \\ 0 & -a & a \end{pmatrix}$ について以下に答えよ。

(1) 行列 A の固有値を求めよ。

(2) 行列 A の固有ベクトル $\{\vec{u}_j\}_{j=1,2,3}$ を求めよ。

(3) 固有ベクトル $\{\vec{u}_j\}_{j=1,2,3}$ が直交系になる条件を求めよ。

(4) 行列 $P = \begin{pmatrix} \vec{u}_1 & \vec{u}_2 & \vec{u}_3 \end{pmatrix}$ を用いて行列 A を対角化せよ。

(5) $A^3 - 2(a+b)A^2 + a(a+2b)A$ を求めよ。

3. 複素数 a, b について、行列 $A = \begin{pmatrix} 0 & -ab & 0 \\ 0 & a+b & 0 \\ 0 & 0 & b \end{pmatrix}$ が対角化可能である条件を求めよ。

1.2.5 問題 5-2

1 (1) 特性多項式: $X^3 - 6X^2 + 12X - 8 = (X - 2)^3$, 固有値; 2

(2) $\lambda = 2$; 固有ベクトル $A - 2E = \begin{pmatrix} 3 & -3 & 6 \\ 1 & -1 & 2 \\ -1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0, x - y + 2z = 0.$

$\vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ x + 2z \\ z \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{x} = a \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} +$

$b \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, e_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$

拡大固有ベクトル; $(A - 2E)\vec{u} = \vec{x}_1, (x - y + 2z) \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} +$

$$b \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ a + 2b \\ b \end{pmatrix}.$$

$$\begin{cases} a = 3, \\ b = -1 \\ x - y + 2z = 1 \end{cases}, \vec{u} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ x + 2z + 1 \\ z \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{u}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$A\vec{x}_1 = 2\vec{x}_1, Ae_1 = 2e_1, A\vec{u}_3 = 2\vec{u}_3 + e_1 \cdot e_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \vec{x}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{u}_3 =$$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$A(\vec{x}_1, e_1, \vec{u}_3) = (2\vec{x}_1, 2e_1, 2\vec{u}_3 + e_1) = (\vec{x}_1, e_1, \vec{u}_3) \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

$$AP = PJ, J = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}, P = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}, P^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 1 \\ \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ -1 & 1 & -2 \end{pmatrix}, P^{-1}AP =$$

$$J \cdot A = PJP^{-1}$$

$$(3) A = PJP^{-1}, A^n = PJ^nP^{-1}, J^n = \begin{pmatrix} 2^n & 0 & 0 \\ 0 & 2^n & n \cdot 2^{n-1} \\ 0 & 0 & 2^n \end{pmatrix},$$

$$A^n = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 0 \\ 2 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2^n & 0 & 0 \\ 0 & 2^n & n \cdot 2^{n-1} \\ 0 & 0 & 2^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 1 \\ \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2^{n-1}(2-3n) & 3 \cdot 2^{n-1}n & 6 \cdot 2^{n-1} \\ 2^{n-1}(4-n) & 2^{n-1}(n-2) & 2^n \\ 2^{n-1}n & -2^{n-1}n & 2^n(1-n) \end{pmatrix}$$

$$(4) e^A = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} A^n = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \begin{pmatrix} 2^{n-1}(2-3n) & 3 \cdot 2^{n-1}n & 6 \cdot 2^{n-1}n \\ 2^{n-1}(4-n) & 2^{n-1}(n-2) & 2^n \\ 2^{n-1}n & -2^{n-1}n & 2^n(1-n) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} -3 \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{(n-1)!} 2^{n-1} + \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} 2^n & -3 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(n-1)!} 2^{n-1} & 6 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(n-1)!} 2^{n-1} \\ -\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{(n-1)!} 2^{n-1} + 2 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} 2^n & -\sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} 2^n + \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(n-1)!} 2^{n-1} & 2 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(n-1)!} 2^{n-1} \\ \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(n-1)!} 2^{n-1} & -\sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(n-1)!} 2^{n-1} & \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} 2^n - 2 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(n-1)!} 2^{n-1} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} -2e^2 & -3e^2 & 6e^2 \\ e^2 & 0 & 2e^2 \\ e^2 & -e^2 & -e^2 \end{pmatrix}$$

$$2. (i)(A - \lambda E)^3 \vec{p}_3 = 0 \rightarrow (A - \lambda E)(A - \lambda E)^2 \vec{p}_3 = 0 \rightarrow (A - \lambda E) \vec{p}_1 = 0 \rightarrow A \vec{p}_1 = \lambda \vec{p}_1$$

$$(ii)(A - \lambda E) \vec{p}_3 = \vec{p}_2 \rightarrow \vec{p}_1 = (A - \lambda E)^2 \vec{p}_3 = (A - \lambda E) \vec{p}_2$$

$$(iii) \text{ 行列 } A \text{ の特性多項式は、 } X^3 - 3X^2 + 3X - 1 = (X - 1)^3 \text{、固有値}$$

$$\text{は } 1 \text{、固有ベクトル } \vec{p}_1 = c \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$(A - \lambda E) \vec{p}_2 = \vec{p}_1, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = c \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow z = 0, y + 2z =$$

$$c, x = d \rightarrow \vec{p}_2 = c \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$(A - \lambda E) \vec{p}_3 = \vec{p}_2, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} d \\ c \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow z = c, y + 2z =$$

$$d, x = k \rightarrow \vec{p}_3 = \begin{pmatrix} k \\ d - 2c \\ c \end{pmatrix}$$

$$(iv) \vec{p}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{p}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{p}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, P^{-1} =$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$3. (1) \text{ 特性多項式: } X^3 - 4X^2 + 5X - 2 = (X - 2)(X - 1)^2 \text{、固有値} \cdot$$

$$\text{固有ベクトル: } a \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow 1, b \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \leftrightarrow 2$$

$$\lambda = 1, \vec{p} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ について、 } (A - E)\vec{q} = \vec{p} \text{ を考えると、 } \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ から } \begin{pmatrix} y \\ z-x \\ y-x+z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, y=1, x=z. \text{ 即ち、 } \vec{q} = \begin{pmatrix} c \\ 1 \\ c \end{pmatrix}.$$

$$(2) \vec{p} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{r} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \vec{q} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{cases} A\vec{r} = 2\vec{r} \\ A\vec{p} = \vec{p} \\ A\vec{q} = \vec{q} + \vec{p} \end{cases}, A(\vec{r}, \vec{p}, \vec{q}) =$$

$$(2\vec{r}, \vec{p}, \vec{q} + \vec{p}) = (\vec{r}, \vec{p}, \vec{q}) \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{だから、 } AP = PJ, P = (\vec{r}, \vec{p}, \vec{q}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}, P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}, J =$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$(3) A = PBP^{-1}, A^n = PB^nP^{-1}, B^n = \begin{pmatrix} 2^n & 0 & 0 \\ 0 & 1 & n \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A^n = PB^nP^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2^n & 0 & 0 \\ 0 & 1 & n \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} n-2^n+2 & n & 2^n-n-1 \\ 1-2^n & 1 & 2^n-1 \\ n-2^{n+1}+2 & n & 2^{n+1}-n-1 \end{pmatrix}$$

$$4. (I) B\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \end{pmatrix} = 2\vec{v}_1.$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x-y \\ x+3y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+2x \\ 2y-a \end{pmatrix}, \begin{cases} -x-y = a \\ x+y = -a \end{cases}$$

$$\begin{cases} x+y = -a \\ x^2+y^2 = 1 \end{cases}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos\theta \\ \sin\theta \end{pmatrix}, a = -(\cos\theta + \sin\theta) = -\sqrt{2}\sin(\theta + \frac{\pi}{4}).$$

$$\theta = \frac{\pi}{4}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}, a = -\sqrt{2}$$

$$(II) P = \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -1 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}, P^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}, P^{-1}BP = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -1 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \\ = \begin{pmatrix} 2 & -\sqrt{2} \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = A. B = PAP^{-1}, B^n = PA^nP^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -1 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & -\sqrt{2} \\ 0 & 2 \end{pmatrix}^n \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \\ = \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -1 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2^{n+1} & -(n+1)\sqrt{2}2^n \\ 0 & 2^{n+1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2^n(1-n) & -(1+n)2^n \\ 2^n(n+1) & 2^n(n+3) \end{pmatrix}$$

(参考問題) 1. 行列 $A = \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & a \end{pmatrix}$ について以下に答えよ。但し、定数

は実数。

(I) A^2, A^3, A^n を求めよ。

$$\text{(解)} A^2 = \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & a \end{pmatrix}^2 = \begin{pmatrix} a^2 & 2ab \\ 0 & a^2 \end{pmatrix}, A^3 = \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & a \end{pmatrix}^3 = \begin{pmatrix} a^3 & 3a^2b \\ 0 & a^3 \end{pmatrix}.$$

$$A^n = \begin{pmatrix} a^n & na^{n-1}b \\ 0 & a^n \end{pmatrix}$$

帰納法で証明

[STEP1] $n=1$; 明らか。

$$[\text{STEP2}] n; \text{o.k. } A^n = \begin{pmatrix} a^n & na^{n-1}b \\ 0 & a^n \end{pmatrix}, A^{n+1} = \begin{pmatrix} a^n & na^{n-1}b \\ 0 & a^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & a \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} aa^n & a^n b + a^n bn \\ 0 & aa^n \end{pmatrix} \\ = \begin{pmatrix} a^{n+1} & (n+1)a^n b \\ 0 & a^{n+1} \end{pmatrix}$$

(注意) 行列 $B = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$ の特性多項式は、 $X^2 - 4X + 4 = (X - 2)^2$.

固有値 2 (重解), 固有ベクトルは、 $(B - 2E)\vec{v} = \vec{0}$, $\begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} =$

$$\begin{pmatrix} -x - y \\ x + y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{v}_1 = c \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}. \text{ 即ち、} B\vec{v}_1 = 2\vec{v}_1$$

拡大固有ベクトル \vec{v} は、 $(B - 2E)\vec{v} = \vec{v}_1$, $\begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x - y \\ x + y \end{pmatrix} =$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, y = -1 - x,$$

$$\vec{v} = \begin{pmatrix} x \\ -1 - x \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} = x\vec{v}_1 + \vec{v}_0, \vec{v}_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}. B\vec{v}_0 = 2\vec{v}_0 + \vec{v}_1.$$

$$P = (\vec{v}_1, \vec{v}_0), BP = B(\vec{v}_1, \vec{v}_0) = (B\vec{v}_1, B\vec{v}_0) = (2\vec{v}_1, 2\vec{v}_0 + \vec{v}_1) = (\vec{v}_1, \vec{v}_0) \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} =$$

$$PJ, (J = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix})$$

2. 実数 a に対して、行列 $A = \begin{pmatrix} 0 & -1+a & 2-a \\ -2 & -2+3a & 5-3a \\ -2 & -2+2a & 5-2a \end{pmatrix}$ とする。以下

に答えよ。

(1) $a = 1$ の場合に固有値を求めよ。

(2) $a = 1$ の場合に、行列は対角化可能か。可能ならば対角化し、そうでないなら理由を述べよ。

(3) 行列 A が対角化できない為の a の値の条件を示せ。

(解) (1) $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & 2 \\ -2 & 0 & 3 \end{pmatrix}$ 固有値: 1, 2

(2) 固有値・固有ベクトル: $c_1 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow 1, c_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \leftrightarrow 2.$

ここで、ベクトル $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$ は互いに独立であるから、行

列 $P = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ は正則行列であり、逆 $P^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -2 \\ 2 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ を持

つ。よって、行列 A は $P^{-1}AP = D, D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ と対角化できる。

(3) 行列の特性多項式は、 $X^3 - (a+3)X^2 + (3a+2)X - 2a = (X-1)(X-2)(X-a)$.
よって、固有値は、1, 2, a .

(i) $a \neq 1, 2$ ならば、行列が異なる固有値を持ち、対応する固有ベクトルは独立だから、対角化できる。

(ii) $a = 1$ ならば、(2) により、対角化できる。

(iii) $a = 2$ の場合; $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -2 & 4 & -1 \\ -2 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ 固有値・固有ベクトル: $c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} =$

$c_1 \vec{x}_1 \leftrightarrow 1, c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = c_2 \vec{x}_2 \leftrightarrow 2$ であり固有ベクトルが2つだけなので、対

角化できない。

このとき、拡大固有ベクトルは、 $(A - 2E)\vec{x} = \vec{x}_2$ から、

$(A - 2E)\vec{x} = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 \\ -2 & 2 & -1 \\ -2 & 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y - 2x \\ 2y - 2x - z \\ 2y - 2x - z \end{pmatrix}$ により、

$$\begin{pmatrix} y - 2x \\ 2y - 2x - z \\ 2y - 2x - z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

$$\text{よって、} \begin{cases} y - 2x = 1 \\ 2y - 2x - z = 2 \rightarrow y - z = 1 \end{cases}, \vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{y-1}{2} \\ y \\ y-1 \end{pmatrix} =$$

$$c_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

$$\text{だから、} P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -\frac{1}{2} \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}, P^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 \\ -1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \text{として、}$$

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 \\ -1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -2 & 4 & -1 \\ -2 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -\frac{1}{2} \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

(Jordan の標準形)

$$3. \text{ 行列 } A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \text{ について以下に答えよ。}$$

(1) 行列 A の固有値 λ とその固有ベクトル \vec{p} の組 (λ, \vec{p}) の中で $(A - \lambda E)\vec{q} = \vec{p}$, ($\vec{q} \neq 0$) が成り立つベクトル \vec{q} が存在するような組を求めよ。

(2) (1) を用いて $AP = PB$ が成り立つような上三角行列 B と正則行列 P を求めよ。

(3) (2) を用いて A^n を求めよ。

(解) (1) 特性多項式: $X^3 - 4X^2 + 5X - 2 = (X - 2)(X - 1)^2$. 固有値・

$$\text{固有ベクトル: } a \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \leftrightarrow 1, b \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \leftrightarrow 2$$

$$\lambda = 1, \vec{p} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ について、} (A - \lambda E)\vec{q} = \vec{p} \text{ を考えると、} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ から } \begin{pmatrix} y \\ z - x \\ y - x + z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ よって、} y = 1, x = z. \text{ 即ち、} \vec{q} =$$

$$\begin{pmatrix} c \\ 1 \\ c \end{pmatrix}.$$

$$(2) \vec{r} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \text{ とすると、} \begin{cases} A\vec{r} = 2\vec{r} \\ A\vec{p} = \vec{p} \\ A\vec{q} = \vec{q} + \vec{p} \end{cases}, A(\vec{r}, \vec{p}, \vec{q}) = (2\vec{r}, \vec{p}, \vec{q} + \vec{p}) =$$

$$(\vec{r}, \vec{p}, \vec{q}) \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{だから、} AP = PB, P = (\vec{r}, \vec{p}, \vec{q}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}, P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}, B =$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$(3) A = PBP^{-1}, A^n = PB^nP^{-1}, B^n = \begin{pmatrix} 2^n & 0 & 0 \\ 0 & 1 & n \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A^n = PB^nP^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2^n & 0 & 0 \\ 0 & 1 & n \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} n - 2^n + 2 & n & 2^n - n - 1 \\ 1 - 2^n & 1 & 2^n - 1 \\ n - 2^{n+1} + 2 & n & 2^{n+1} - n - 1 \end{pmatrix}$$

発展問題 1. 行列 $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}$ について以下に答えよ。

(1) 固有多項式と固有値を求めよ。

(2) 固有ベクトル \vec{p}_1 及び拡大固有ベクトル \vec{p}_2 を求めよ。

(3) 線形写像 $T: R^2 \rightarrow R^2, T(\vec{x}) = A\vec{x}$ の (2) で求めた基底 \vec{p}_1, \vec{p}_2 に関する表現行列を求めよ。

$$2. \text{ 行列 } A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ について以下に答えよ。}$$

(1) A^2, A^3, A^4 を求めよ。

(2) 整数 $n(\geq 0)$ について $A^{3n}, A^{3n+1}, A^{3n+2}$ を求めよ。

(3) 行列 A の固有多項式を求めよ。

(4) 行列 A の最小多項式を求めよ。

(5) 行列 A を *Jordan* の標準形に直せ。

$$3. \text{ 行列 } A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & a \end{pmatrix} \text{ について以下に答えよ。}$$

(1) 行列 A の固有値・固有ベクトルを求めよ。

- (2) 行列 A が対角化できる為の定数 a の条件を求めて、対角化せよ。
- (3) (2)の条件を満たさないときに行列 A を *Jordan* の標準形に直せ。
4. 行列 $A = \begin{pmatrix} 1 & k^2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ について以下に答えよ。
- (1) 行列 A の固有値・固有ベクトルを求めよ。
- (2) 行列 A が対角化できる為の定数 k の条件を求めて対角化せよ。
- (3) (2)の条件を満たさないときに行列 A を *Jordan* の標準形に直せ。